

Сибирский государственный
аэрокосмический университет
имени академика М.Ф. Решетнева

Председателю диссертационного
совета Д 212.249.05

д.т.н., профессору Антамошкину А.Н.

Проспект имени газеты «Красноярский
рабочий», 31, г. Красноярск, 660037

Национальный исследовательский Томский политехнический университет согласен выступить ведущей организацией по диссертации Рыжикова Ивана Сергеевича «Эволюционные алгоритмы решения задач управления и идентификации для динамических систем», представленной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01 – Системный анализ, управление и обработка информации (космические и информационные технологии)

Сведения о ведущей организации

Полное наименование организации в соответствии с уставом	Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования "Национальный исследовательский Томский политехнический университет"
Сокращенное наименование организации в соответствии с уставом	ФГАОУ ВО НИ ТПУ
Ведомственная принадлежность	Министерство образования и науки РФ
Почтовый индекс, адрес организации	Россия, 634050, г. Томск, проспект Ленина, дом 30.
Телефон	(3822) 60-63-33
Веб-сайт	http://www.tpu.ru/
Адрес электронной почты	tpu@tpu.ru
Список основных публикаций сотрудников ведущей организации по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет (не более 15 публикаций)	
1. Шилин А.А., Букреев В.Г. Оптимальное управление динамическим объектом на основе аппроксимации параметров релейного регулятора // Приборы и системы. Управление, контроль, диагностика. 2014. №10. С.45-51.	

2. Шилин А.А., Букреев В.Г. Динамическое определение траектории скольжения при релейном управлении нелинейным объектом // Проблемы управления. 2013. № 5. С. 22-28.
3. Горюнов А.Г., Дядик В.Ф. Нечеткая адаптивная система управления нестационарным объектом // Промышленные АСУ и контроллеры. 2013. № 10. С. 9-14.
4. Гайворонский С.А., Езангина Т.А. Параметрический синтез линейного регулятора для интервального объекта управления // Мехатроника, автоматизация, управление. 2013. № 9. С. 5-9.
5. Гергет О.М., Кочегуров В.А. Математическое моделирование сложных гомеостатических систем // Научный вестник Новосибирского государственного технического университета. 2014. № 4 (57). С. 89-94.
6. Шилин А.А., Букреев В.Г. Исследование оптимального и скользящего режимов управления с релейным элементом, охваченным обратной связью // Вестник Томского государственного университета. Управление, вычислительная техника и информатика. 2014. № 3. С. 12-19.
7. Тараканов Д.В., Цапко С.Г. Структура и организация алгоритмических схем моделирования непрерывных процессов в терминах Е-сети // Вестник СибГУТИ. 2013. № 4 (24). С. 106-114.
8. Lasukov V.V., Moldovanova E.A., Il'kin E.E., Rozhkova S.V., Rozhkova O.V., Novoselov V.V. Steepest descent trajectories on isosurfaces of the scalar field and of fluctuations of the scalar curvature // Russian physics journal. 2015.
9. Михалевич С.С., Байдали С.А., Чурсин Ю.А. Моделирование систем автоматического управления методом пространства состояний // Приборы и системы. Управление, контроль, диагностика. 2012. № 10. С. 11-17.
10. Хаустов П.А., Спицын В.Г., Максимова Е.И. Генетический алгоритм поиска множества кривых для оптического распознавания символов с использованием метода пересечений // Современные проблемы науки и образования. 2014. № 6. С. 92.
11. Рудометкина М.Н., Спицын В.Г. Формирование и адаптация модели гибкого процесса на основе анализа логов // Динамика сложных систем - XXI век. 2014. № 4. С. 4-8.
12. Хаустов П.А., Спицын В.Г., Максимова Е.И. Алгоритм улучшения качества подводных снимков на основе нейроэволюционного подхода // Фундаментальные исследования. №4 (Часть 2). 2016. С. 328-332.

Сведения верны.

Проректор по научной работе
и инновациям
д.т.н., профессор



[Handwritten signature]

18.10.2016

А.Н. Дьяченко