На правах рукописи

ЧЕРНИК КРИСТИНА НИКОЛАЕВНА

СИСТЕМА ПОДАЧИ СЕЯНЦЕВ С ЗАКРЫТОЙ КОРНЕВОЙ СИСТЕМОЙ В ПОСАДОЧНЫЙ АППАРАТ ЛЕСОПОСАДОЧНОЙ МАШИНЫ

4.3.4. Технологии, машины и оборудование для лесного хозяйства и переработки древесины

Автореферат диссертации на соискание ученой степени кандидата технических наук

Работа выполнена в ФГБОУ ВО «Сибирский государственный университет науки и технологий имени академика М.Ф. Решетнева» на кафедре «Технологии конструкционных материалов и древесиноведения», г. Красноярск

Научный руководитель: кандидат технических наук

Елисеев Сергей Геннадьевич

Официальные оппоненты:

Гнусов Максим Александрович доктор технических наук, ФГБОУ ВО «Воронежский государственный лесотехнический университет имени Г.Ф. Морозова», кафедра «Безопасности жизнедеятельности и правовых отношений

Семенов Александр Викторович кандидат технических наук, доцент, ФГБОУ ВО «Красноярский государственный аграрный университет», кафедра «Механизация и технический сервис в АПК»

Ведущая организация: ФГБОУ ВО «Санкт-Петербургский

государственный лесотехнический университет

имени С.М. Кирова»

Защита диссертации состоится «19» декабря 2025 г. в 10.00 часов на заседании диссертационного совета 24.2.403.03, созданного на базе ФГБОУ ВО «Сибирский государственный университет науки и технологий имени академика М.Ф. Решетнёва» по адресу: 660049, г. Красноярск, пр. Мира 82. ауд. Ц-110.

Отзывы на автореферат с подписями, заверенными печатью, просим направлять по адресу: 660049, г. Красноярск, пр. Мира 82, Сибирский государственный университет науки и технологий имени академика М.Ф. Решетнева», ученому секретарю, e-mail: <u>isaevaev@mail.sibsau.ru</u>

В отзыве указывается фамилия, имя, отчество, почтовый адрес, телефон и адрес электронной почты (при наличии), наименование организации и должность лица, представившего отзыв (п. 28 Положения о присуждении ученых степеней).

С диссертацией можно ознакомиться в библиотеке Сибирского государственного университета науки и технологий имени академика М.Ф. Решетнёва и на официальном сайте https://www.sibsau.ru/disfiles/58760/.

Автореферат разослан « »

2025 г

Messy

И. о. ученого секретаря диссертационного совета

Исаева Елена Владимировна

ОБЩАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА РАБОТЫ

Актуальность темы. В Российской Федерации активно внедряются прогрессивные методы искусственного лесовосстановления, в частности, посадка сеянцев с закрытой корневой системой (ЗКС). В настоящее время высокая доля ручного труда в процессе выполнения лесовосстановительных работ лимитирует производительность посадочных агрегатов и способствует возникновению пропусков, которые обусловлены человеческим фактором.

В России механизированная посадка осуществляется лесопосадочными машинами непрерывного действия, где главной причиной низкой производительности и качества посадки является ручная подача сеянцев в захваты посадочного аппарата.

Для повышения эффективности лесопосадочных работ необходимо усовершенствовать машины непрерывного действия путем разработки и внедрения механизированной системы подачи сеянцев с ЗКС, которая обеспечит бесперебойный рабочий цикл без остановок и позволит исключить ручной труд оператора.

Важным направлением является разработка системы подачи сеянцев непосредственно из кассет, а также увеличение емкости накопителей посадочного материала и минимизация или полная ликвидации пропусков.

Степень разработанности темы. Исследованиями, направленными на механизацию лесного хозяйства, обоснование характеристик лесопосадочных машин и их рабочих органов, занимались российские и зарубежные ученые: И.М. Бартенев, М.Л. Шабанов, М.В. Шавков, В.П. Горячкин, М.В. Драпалюк, В.И. Казаков, В. В. Стасюк, В. А. Зеликов, Н. Е. Проказин, А. А. Мартынок, В.Ф. Мун, М. Ramantswana, T. Laine, J. Rantala, B.T. Ersson, M. R Ghaffariyan, F. Adamczyk, M. Szychta, J. Wojciechowski, M. Danielak, S. Sobocki.

Из-за увеличения объемов лесопосадочных работ сеянцами с закрытой корневой системой возникла необходимость перехода к машинам с механизированными подающими устройствами, заменяющими ручной труд и повышающими рабочую скорость, производительность агрегатов, снижая при этом нагрузку на рабочих и позволяя проводить посадки в сжатые агротехнические сроки.

Имеющиеся в настоящее время научные и экспериментальные исследования указывают на недостаточную изученность процесса механизированной подачи сеянцев в посадочной аппарат при посадке сеянцев с ЗКС лесопосадочными машинами непрерывного действия.

Однако, существуют научные работы (S. Sobocki, L. Hansson, R. Tadeusiewicz) в которых велись исследования по механизированной подаче сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат машин дискретного действия.

Цель работы состоит в разработке механизированной посадки сеянцев с ЗКС лесопосадочной машиной непрерывного действия, включающей в себя разработку и внедрение эффективной системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат.

Задачи исследования:

- 1) Теоретически обосновать необходимость усовершенствования машины непрерывного действия путем внедрения системы подачи сеянцев с ЗКС для исключения ручного труда оператора;
- 2) Разработать конструкционно-технологическую схему системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия;
- 3) Разработать математическую модель рабочих процессов системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия с учётом S-образного профиля разгона и торможения исполнительных механизмов системы;
- 4) Определить и обосновать основные характеристики системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины на основе результатов математического моделирования;
- 5) Установить зависимость влияния основных факторов на величину усилия извлечения сеянцев с ЗКС из кассет захватным механизмом;
- 6) Провести экспериментальные исследования рабочих процессов системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия;
- 7) Провести оценку экономической эффективности внедрения системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия.

Объект исследования — разработка механизированной посадки сеянцев с ЗКС лесопосадочной машиной непрерывного действия.

Предмет исследования — механизированная подача сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат.

Научная новизна работы:

- 1) Теоретически обоснована разработанная система подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия;
- 2) Разработаны конструкционно-технологическая схема и алгоритм работы системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия;
- 3) Разработана математическая модель рабочих процессов системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия;
- 4) Установлена зависимость влияния основных факторов на величину усилия в процессе извлечения сеянцев с ЗКС из кассет захватным механизмом;
- 5) Определены оптимальные режимы работы системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия.

Методы исследования. Научные исследования проводились при помощи методов дифференциального и интегрального исчислений, теоретической механики, математического моделирования, а также численных методов анализа с использованием математических пакетов программ. Для математического моделирования использовалась программа MathCAD.

Экспериментальные исследования проводились на специальном оборудовании в лабораторных условиях. Машинный эксперимент проводился в специализированном модуле кинематического и динамического анализа SolidWorks Motion. Обработка экспериментальных данных осуществлялась с помощью программы *STATGRAPHICS® Centurion*. Обработка данных, полученных в результате математического моделирования проводилась с применением программы Microsoft Excel.

реализация Практическая значимость И результатов перспективная импортозамещающая конструкционнотехнологическая схема механизированной системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия с характеристиками, позволяющими повысить производительность лесопосадочной машины до 67,2% и обеспечить отсутствие пропусков сеянцев с ЗКС в процессе посадки.

Результаты работы включены в план развития ООО «Инсайт-проект» (г. Красноярск, Красноярский край).

Положения, выносимые на защиту:

- конструкционно-технологическая схема системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия;
- математическая модель рабочих процессов системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия;
- зависимость влияния основных факторов на величину усилия в процессе извлечения сеянцев с ЗКС из кассет захватным механизмом.

Степень достоверности полученных результатов обусловлена применением дифференциального и интегрального исчислений, теоретической механики, математического моделирования с использованием математического пакета программ MathCAD, машинного эксперимента с использованием специализированного модуля кинематического и динамического анализа SolidWorks Motion, экспериментальных исследований с использованием современного испытательного оборудования и программы Microsoft Excel.

Соответствие паспорту специальности. Представленная работа соответствует паспорту специальности 4.3.4 — «Технологии, машины и оборудования для лесного хозяйства и переработки древесины» (п.3 — Теория и методы воздействия техники и технологий на лесную среду в процессе лесовыращивания, заготовки и переработки древесного сырья).

Апробация работы. Основные положения диссертационной работы докладывались и обсуждались на научных конференциях: Молодежь. Общество. Современная наука, техника и инновации (Красноярск, 2023 г.), Современный лесной комплекс страны: актуальные векторы развития (Воронеж, 2023 г.), Научное творчество молодежи - лесному комплексу России (Екатеринбург, 2023 г.), Технологии и оборудование садово-паркового и ландшафтного строительства (Красноярск, 2022-2023 г.), 3D технологии в решении научно-практических задач (Красноярск, 2023 г.), Молодые ученые в решении актуальных проблем науки (Красноярск, 2024 г.), Лесной и

химический комплексы - проблемы и решения (Красноярск, 2024 г.).

Публикации. По теме диссертации опубликовано 12 научных работ, включая 3 статьи в периодических научных изданиях, рекомендованных ВАК Минобрнауки России.

Личный вклад автора заключается в сборе и анализе литературных разработке теоретическом обосновании конструкционнотехнологической схемы системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия, разработке математической модели рабочих процессов системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия, постановке и проведении экспериментальных исследований процесса извлечения сеянцев с захватным механизмом, ЗКС из ячеек кассет обработке полученных исследования, формулировании выводов, подготовке результатов опубликовании статей.

Структура работы. Работа состоит из введения, четырех глав, заключения, списка литературы из 100 наименований и 8 приложений. Текст работы изложен на 152 страницах, включая 48 рисунков и 19 таблиц.

Основное содержание работы

Во введении обоснована актуальность работы, сформулированы цели и задачи исследования, раскрыты научная новизна и практическая значимость.

Глава 1. Механизированная посадка сеянцев с закрытой корневой системой. Первая глава посвящена анализу существующих технологий, методов и технических решений механизированной посадки сеянцев с ЗКС. Современные системы подачи сеянцев с ЗКС, применяемые на зарубежных лесопосадочных машинах дискретного действия, обладают рядом недостатков: необходимость ручной загрузки сеянцев в буферную емкость системы подачи оператором, сложность извлечения сеянцев без повреждения корневой системы, ограниченный объем накопителя посадочного материала, а также цикличность подачи, связанная с остановками лесопосадочной машины для пополнения запасов сеянцев.

Для повышения эффективности лесопосадочных работ необходимо усовершенствовать машины непрерывного действия путем внедрения механизированной системы подачи сеянцев с ЗКС, которая обеспечит бесперебойный рабочий цикл без остановок и позволит исключить ручной труд оператора. Важным направлением является разработка системы подачи сеянцев непосредственно из кассет, а также увеличение емкости накопителей посадочного материала и минимизация или полная ликвидация пропусков.

Установлено, что более технологичным вариантом для разработки механизированной системы подачи сеянцев с ЗКС является применение S-образного профиля разгона и торможения, который позволяет плавно сдвигать сеянцы с места и разгонять до требуемой скорости, исключая повреждение стебля сеянца у основания корневой шейки, а также снижая риск разрушения кома почвы.

Глава 2. Математическое моделирование рабочих процессов системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат. Во второй главе представлена разработанная конструкционно-технологическая схема системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия, включающая в себя 4 секции (рисунок 1):

- I- в первой секции выполняются следующие операции: перемещение захватного устройства к сеянцам, извлечение сеянцев из ячеек, доставка сеянцев в секцию II;
- II во второй секции выполняются следующие операции: перемещение сеянцев в накопителе, подача сеянца в буферную емкость накопителя, подача сеянца из буферной емкости накопителя в чашу посадочного аппарата;
- III в третьей секции выполняются следующие операции: вертикальное перемещение кассеты с сеянцами по транспортеру на площадку, горизонтальное перемещение кассеты в зону I толкателем;
- IV в четвертой секции выполняется сброс и хранение кассет после извлечения всех сеянцев в секции I.

Для синхронной работы всех секций необходимо, чтобы выполнялись следующие условия:

$$\begin{cases} t_{C1} < t_{C2} \\ kt_{I} < t_{C2} < nt_{I} \\ t_{C3.1} + t_{C4} < 2t_{C2} \\ t_{C3.2} < (2j-1)t_{C2}, \end{cases}$$

$$(1)$$

где t_{Ci} – время работы i-той секции;

 t_I – интервал времени прохождения чаш посадочного аппарата;

k – количество сеянцев в ряде, шт., k = 9;

n — количество сеянцев в накопителе;

j – количество рядов в кассете, n = 9.

В данной системе интервал времени t_I является ключевым фактором, который определяет время циклов всех секций. При этом t_I в свою очередь зависит от таких характеристик, как рабочая скорость агрегируемого трактора и шаг посадки. Количество сеянцев в накопителе n позволяет варьировать временем работы секции I, t_{C1} .

Система подачи сеянцев оснащена 10 кассетами, каждая из которых вмещает до 81 сеянца. Следовательно, лесопосадочная машина, оснащённая данной системой, способна осуществлять механизированную посадку без перезарядки до 810 сеянцев.

Для определения характеристик системы на всех этапах движения механизмов за основу приняты функции, описывающие симметричный S-образный профиль разгона и замедления, который позволит плавно стронуть сеянцы с места, разогнать до требуемой скорости и плавно снизить скорость до нуля.

Полученная общая зависимость изменения скорости при движении элементов системы от начальной до конечной точки представлена в виде

кусочно-заданной функции

$$V(t) = \begin{cases} \frac{y_{m.a}}{t_a} \left(\sin\left(\pi \left(\frac{t}{t_a} - \frac{1}{2}\right)\right) + 1 \right), ecnu \ 0 \le t \le t_a, \\ \frac{2y_{m.a}}{t_a}, ecnu \ t_a < t < t_a + t_c, \\ \frac{y_{m.d}}{t_d} \left(\sin\left(\pi \left(\frac{t}{t_d} - \frac{3}{2}\right)\right) + 1 \right), ecnu \ t_a + t_c \le t \le t_a + t_c + t_d, \end{cases}$$

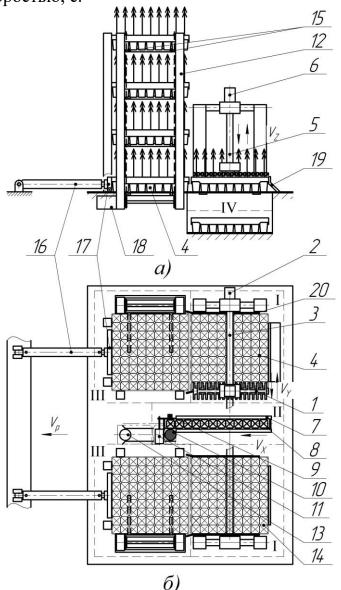
$$(2)$$

где $y_{m.a}$ и $y_{m.d}$ — перемещения при ускорении и замедлении соответственно;

 t_a – время ускорения от нуля до максимальной скорости, с;

 t_d – время замедления от максимальной скорости до нуля, с;

 t_c — интервал времени, где механизм захвата движется с постоянной скоростью, с.



- 1 -захватное устройство;
- 2 двигатель привода механизма захвата (ось Y);
- 3 направляющая (ось Y);
- 4 кассета с сеянцами ЗКС;
- 5 направляющая (ось Z);
- 6 двигатель привода механизма захвата (ось \mathbb{Z});
- 7 накопитель;
- 8 конвейер;
- 9 оптический датчик;
- 10 буферная емкость накопителя;
- 11 толкатель сеянцев;
- 12 вертикальный цепной конвейер;
- 13 чаша посадочного аппарата;
- 14 кассета;
- 15 профильные опоры;
- 16 цилиндр;
- 17 толкатель кассет;
- 18 двигатель привода механизма подачи кассет;
- 19 ограничитель;
- 20 направляющие

Рисунок 1 — Общая схема разрабатываемой системы подачи сеянцев в лесопосадочный аппарат: а) вид спереди, б) вид сверху

Для определения ускорений при перемещении элементов системы были продифференцированы уравнения скорости, построена кусочно-заданная функция, позволяющая определять ускорение при движении со скоростью V(t) от начальной до конечной точки

$$a(t) = \begin{cases} \frac{\pi \cdot y_{m.a} \cdot \cos\left[\pi\left(\frac{t}{t_a} - \frac{1}{2}\right)\right]}{t_a^2}, ecnu \ 0 \le t \le t_a, \\ 0, ecnu \ t_a < t < t_a + t_c, \\ \frac{\pi \cdot y_{m.d} \cdot \cos\left[\pi\left(\frac{t - (t_a + t_c)}{t_d} - \frac{3}{2}\right)\right]}{t_d^2}, ecnu \ t_a + t_c \le t \le t_a + t_c + t_d, \end{cases}$$

$$(3)$$

Сила инерции определялась по формуле

$$F_i = m_i \ a_i. \tag{4}$$

Для определения перемещений элементов системы были проинтегрированы уравнения скорости, построена кусочно-заданная функция, позволяющая определять перемещение при движении со скоростью V(t) от начальной до конечной точки

$$y(t) = \begin{cases} -\frac{y_{m.a} \sin\left(\frac{\pi \cdot t}{t_a}\right) - \frac{\pi \cdot y_{m.a} \cdot t}{t_a}}{\pi}, ecnu \ 0 \le t \le t_a, \\ -\frac{y_{m.a} \sin(\pi) - \pi \cdot y_{m.a}}{\pi} + 2 \cdot y_{m.a} (t - t_a), ecnu \ t_a < t < t_a + t_c, \\ -\frac{y_{m.a} \sin(\pi) - \pi \cdot y_{m.a}}{\pi} + 2 \cdot y_{m.a} \cdot t_c + \frac{y_{m.d} \sin\left(\frac{\pi \cdot (t - t_a - t_c)}{t_d}\right)}{\pi} + \\ +\frac{y_{m.d} \cdot (t - t_a - t_c)}{t_d}, ecnu \ t_a + t_c \le t \le t_a + t_c + t_d, \end{cases}$$
(5)

Выражения (2)-(5) в совокупности представляют собой основу математической модели процесса подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины на каждом этапе. Более подробное описание математической модели представлено в диссертационной работе.

Усилие, необходимое для извлечения сеянцев из ячейки определялось по следующей формуле

$$F_{U} = F_{TP} + F_{T} + N_{Kop} + F_{z.1}, (6)$$

где F_{TP} – сила трения, H;

 F_T – сила тяжести сеянца, H;

 N_{Kop} — суммарное значение продольных сил корней, оказывающих сопротивление при извлечении сеянца из кассеты, H;

$F_{z,1}$ – сила инерции сеянца, Н.

Выполнено моделирование рабочих процессов системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат, которое осуществлялось в математической программе Mathcad. По результатам моделирования получены характеристики работы первой секции при заданной производительности лесопосадочной машины.

Варьируемыми параметрами, оказывающими влияние на продолжительность цикла работы первой секции, являются: рабочая скорость лесопосадочной машины (V_p) , шаг посадки (S), количество сеянцев в накопителе (n). На рисунке 2 представлена зависимость максимальной скорости перемещения захвата к последнему ряду сеянцев от рабочей скорости лесопосадочной машины и шага посадки при n=14.

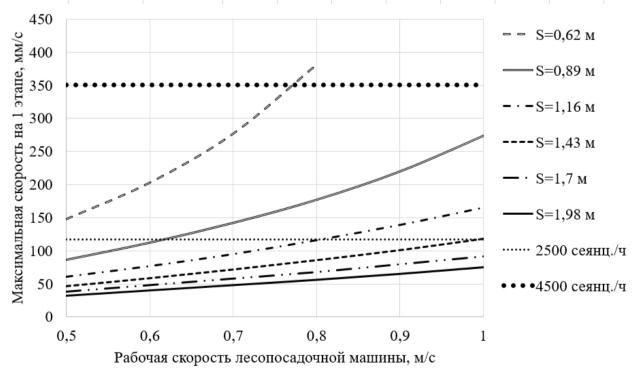


Рисунок 2 — Зависимость максимальной скорости перемещения захвата по оси у от рабочей скорости лесопосадочной машины на этапе 1 при n = 14

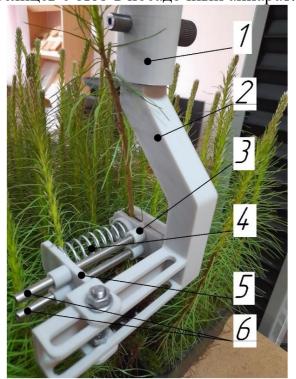
работы Ограничивающими производительность механизма сеянцев факторами являются: скорость перемещения механизма захвата по оси Z (200 мм/c) и Y (723 мм/c), а также максимальная рабочая скорость лесопосадочной машины (1,0 м/с). Ограничивающими производительность факторами конвейерного механизма подачи сеянцев являются (1839) MM/c^2) ускорение сеянца рабочая И максимальная скорость лесопосадочной машины (1,0 м/с).

Производительность лесопосадочной машины, оснащенной механизированной системой подачи сеянцев в посадочный аппарат лесопосадочной машины, варьируется в зависимости от шага посадки и рабочей скорости от 952 до 4181 сеянц./ч.

Глава 3. Экспериментальные исследования рабочих процессов подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат. В третьей диссертационной работы был проведен анализ рабочих процессов системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия.

Представлено описание лабораторной установки для извлечения сеянцев из кассет и твердотельной модели системы подачи сеянцев в лесопосадочный аппарат, описание захватного устройства для сеянцев с ЗКС (рисунок 3), представлена характеристика сеянцев с ЗКС, порядок и последовательность проведения экспериментов, методика определения силы извлечения сеянцев и характеристик системы подачи. В ходе многофакторного эксперимента путем регрессионного анализа были определены характеристики системы подачи

сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат.



1 – втулка-крепление; 2 – основание захвата; 3 – прижимная пластина;

4 - пружина;

5 – регулировочная пластина;

6 – направляющие

Рисунок 3 – Захватное устройство для сеянцев с ЗКС

Ha основании литературных источников и теоретических расчетов установлено, ЧТО ключевыми факторами, оказывающими влияние на рабочие характеристики системы подачи, являются: рабочая скорость лесопосадочной машины (V_p) , посадки (S), количество сеянцев в накопителе (n). Входные и выходные параметры представлены виде входных факторов Х и выходных параметров Ү в таблице 1.

По результатам многочисленных поисковых экспериментов установлены уровни и шаги изменения входных параметров.

обработка Математическая выполнялась с использованием пакета программы **STATGRAPHICS**® Centurion.

Зависимость каждого выходного параметра от переменных факторов аппроксимировали полиномами третьей степени общего вида:

$$Y = b_0 + b_1 X_1 + b_2 X_2 + b_3 X_3 + b_{11} X_1^2 + b_{12} X_1 X_2 + b_{13} X_1 X_3 + b_{22} X_2^2 + b_{23} X_2 X_3 + b_{33} X_3^2 + b_{112} X_1^2 X_2 + b_{113} X_1^2 X_3 + b_{122} X_1 X_2^2 + b_{123} X_1 X_2 X_3 + b_{133} X_1 X_3^2 + b_{223} X_2^2 X_3 + b_{233} X_2 X_3^2$$

$$(7)$$

Проведен регрессионный анализ для оценки влияния величины шага посадки, рабочей скорости лесопосадочной машины и количества сеянцев в накопителе на характеристики системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины. Были построены поверхности откликов в зависимости от количества сеянцев в накопителе.

Таблица 1 – Факторы активного многофакторного эксперимента

таслица 1 — Факторы активного многофакторного экспе	Обозначение						
Параметр	натуральное	нормализованное					
Входные (управляемые факторы)							
Шаг посадки, м	S	X_1					
Рабочая скорость лесопосадочной машины, м/с	V_p	X_2					
Количество сеянцев в накопителе	$n_{\scriptscriptstyle H}$	X_3					
Выходной параметр (контролируемый фактор)							
Первая секция							
Максимальная скорость механизма захвата при	$V_{\mathfrak{I}I}$	Y_{I}					
перемещении к последнему ряду сеянцев, мм/с	V 31	11					
Максимальное ускорение механизма захвата при	$a_{\ni i}$	Y_2					
перемещении к последнему ряду сеянцев, мм/с ²	u _{JI}	12					
Максимальная скорость механизма захвата при		<i>Y</i> ₃					
перемещении к накопителю от последнего ряда	V _{Э3}						
сеянцев, мм/с							
Максимальное ускорение механизма захвата при							
перемещении к накопителю от последнего ряда	аэз	Y_4					
сеянцев, мм/с ²	цев, мм/c^2						
Вторая секция							
Максимальная скорость перемещения сеянцев в	V_{x1}	Y_5					
накопителе, мм/с	* 11	1 J					
Максимальное ускорение сеянцев при перемещении в	a_{x1}	Y_6					
накопителе, мм/с ²	55,1						
Общий параметр							
Производительность, сеянц./ч	P	Y_7					

Результаты эксперимента.

Первая секция. Рисунок 4 показывает, как изменяется максимальная скорость на первом этапе перемещения механизма захвата в зависимости от входных параметров: шага посадки S, рабочей скорости лесопосадочной машины V_p , количества сеянцев в накопителе n.

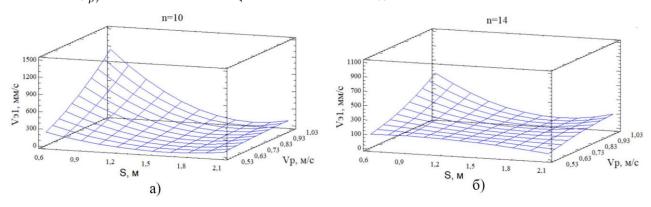


Рисунок 4 — Зависимость максимальной скорости механизма захвата (при перемещении к последнему ряду сеянцев) от шага посадки, рабочей скорости лесопосадочной машины и количества сеянцев в накопителе при (a) n=10, (б) n=14

Установлено, что изменения выходных параметров первой секции имеют схожий характер. Влияние рабочей скорости лесопосадочной машины усиливается по мере уменьшения шага посадки. При шаге посадки 1,98 м повышение рабочей скорости с 0,53 до 1 м/с приводит к увеличению выходных параметров первой секции в диапазоне от 2,11 до 2,36 раз. В то же время при минимальном шаге посадки 0,62 м аналогичное увеличение скорости машины способствует росту выходных параметров первой секции в диапазоне от 3,88 до 13,37 раз. Это связано с тем, что при уменьшении шага посадки сокращается расстояние между рабочими органами, что уменьшает время цикла. Кроме того, повышение рабочей скорости лесопосадочной машины также снижает время цикла, усиливая эффект.

При увеличении количества сеянцев в накопителе наблюдается снижение значений выходных параметров первой секции при прочих равных условиях. Например, при шаге посадки 0,62 м и рабочей скорости лесопосадочной машины 1 м/с выходные параметры первой секции уменьшаются в диапазоне от 2,31 до 5,31 раз. Это объясняется тем, что увеличение числа сеянцев в накопителе приводит к повышению времени рабочего цикла первой секции.

Вторая секция. Рисунок 5 показывает, как изменяются выходные параметры второй секции в зависимости от входных параметров: шага посадки S, рабочей скорости лесопосадочной машины V_p .

Количество сеянцев в накопителе n не влияет на выходные параметры второй секции. Это связано с тем, что транспортер накопителя работает в непрерывном режиме, обеспечивая бесперебойную работу лесопосадочной машины.

Согласно представленным графикам, изменение выходных параметров второй секции носит схожий с первой секцией характер. Влияние рабочей скорости лесопосадочной машины усиливается с уменьшением шага посадки. При шаге посадки 1,98 м повышение рабочей скорости с 0,53 до 1 м/с приводит к увеличению выходных параметров второй секции в диапазоне от 3,00 до 3,69 раз. В то же время при минимальном шаге посадки 0,62 м аналогичное увеличение скорости машины способствует росту выходных параметров второй секции в диапазоне от 3,41 до 11,70 раз.

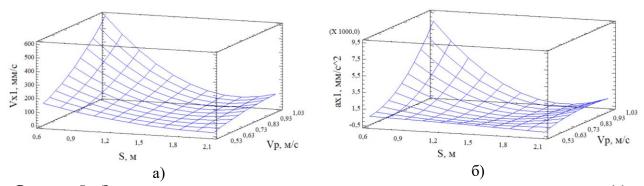


Рисунок 5 – Зависимость максимальных скорости перемещения сеянцев в накопителе (a) и ускорения сеянцев при перемещении в накопителе (б) от шага посадки и рабочей скорости лесопосадочной машины

Производительность лесопосадочной машины

Рисунок 6 показывает, как изменяется производительность лесопосадочной машины в зависимости от входных параметров: шага посадки S, рабочей скорости лесопосадочной машины V_p .

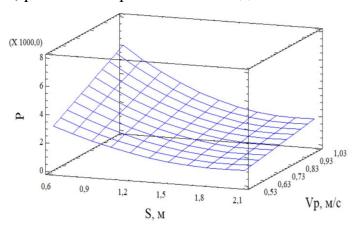


Рисунок 6 — Зависимость производительности лесопосадочной машины от шага посадки и рабочей скорости

Количество сеянцев В накопителе nне влияет на производительность. Это связано с что входной параметр регулирует выходные параметры первой секции и не влияет на общую производительность лесопосадочной машины.

При шаге посадки 1,98 м повышение рабочей скорости с 0,53 до 1 м/с приводит к увеличению производительности от 964 до 1818 сеянц./ч. В то же время при минимальном шаге

посадки 0,62 м аналогичное увеличение скорости машины способствует росту производительности от 3077 до 5806 сеянцев в час.

Процесс извлечения сеянцев из ячеек кассеты

По результатам проведённых лабораторных испытаний были получены зависимости усилия извлечения сеянца из ячейки от перемещения последнего для каждого опыта и максимальные значения усилия при извлечении сеянцев.

Согласно полученным данным наибольшие значения необходимого для извлечения сеянцев из ячеек, приходятся на вариант эксперимента без обрезки корней с толкателем высотой 15 мм – 24,1 Н. Наименьшее значение усилия наблюдается при максимальном значении высоты толкателя и предварительной обрезки корней сеянцев – 16,56 Н, что меньше наибольшего значения на 31 %. Применение толкателя высотой 5 мм в совокупности с обрезкой корней обеспечивает снижение усилия извлечения на 8,5 % с 20,48 до 18,73 Н, а использование толкателя высотой 10 мм снижает усилие почти на 13 % до 17,83 Н. Вместе с тем применение толкателей без обрезки корней показало низкую эффективность: усилие извлечения не только не уменьшается, но и возрастает. При применении толкателя высотой 15 мм в среднем усилие увеличивалось с 22,6 до 24,1 Н. А применение толкателей высотой 5 и 10 мм без обрезки корней вообще не имело достоверных различий изменения усилия в сравнении с сеянцами, извлеченными без толкателей. В целом эксперименты с варьированием высоты толкателя при необрезанных с внешней стороны дна кассеты корнях показали, что использование толкателей из-за защемления корней не оказывает существенного влияния на величину максимального усилия извлечения сеянца из ячейки. При этом использование толкателей высотой более 15 мм приводило к значительному наклону стебля сеянца от его начального положения, что усложняет позиционирование захватного устройства при извлечении сеянца и может привести к его повреждению.

Определение оптимальных режимов работы системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины

В целях установления оптимальных режимов работы лесопосадочной машины, оснащенной системой подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат, был использован метод обобщенного (средневзвешенного) параметра оптимизации выходных параметров.

Для определения оптимальных режимов на основании предварительных опытов были выбраны следующие параметры: максимальная скорость механизма захвата при перемещении к накопителю от последнего ряда сеянцев (Y_3) , максимальное ускорение сеянцев при перемещении в накопителе (Y_6) , производительность системы подачи (Y_7) .

С помощью регрессивного анализа на основе функций обобщенного параметра оптимизации от выходных факторов процесса подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины $W=f(x_1, x_2, x_3,)$ получается уравнение регрессии, имеющее следующие вид:

$$W_{g} = 8,131 - 6,765X_{1} - 18,311X_{2} - 0,035X_{3} + 1,06X_{1}^{2} + 15,173X_{1}X_{2} + 8,616X_{2}^{2} - 2,12X_{1}^{2}X_{2} - 5,264X_{1}X_{2}^{2}$$
(8)

Аксонометрические изображения поверхностей откликов представлены на рисунке 7. Оптимальные режимы работы лесопосадочной машины представлены в таблице 2.

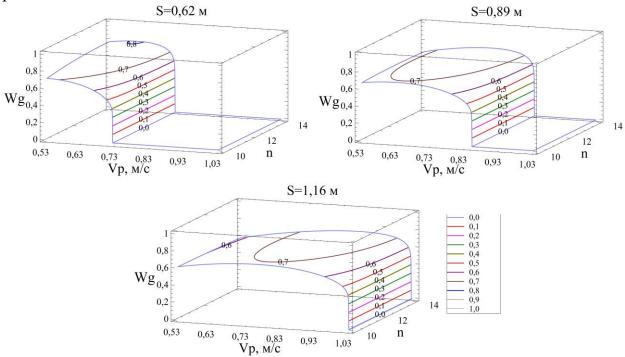


Рисунок 7 — Зависимость обобщенного параметра оптимизации W_g от шага посадки (0,62; 0,89; 1,16), рабочей скорости лесопосадочной машины и количества сеянцев в накопителе

Таблица 2 – Оптимальные режимы работы лесопосадочной машины

Шаг посадки, S, м	Рабочая скорость лесопосадочной машины, V_p , м/с	Количество сеянцев в накопителе	Максимальная скорость механизма захвата при перемещении к накопителю от последнего ряда сеянцев, V_{23} , мм/с	Максимальное ускорение сеянцев при перемещении в накопителе, a_{xI} , мм/с ²	Производительность лесопосадочной машины, P , сеянц./ч
0,62	0,61	14	150	1002	3542
0,89	0,73	14	112	570	2953
1,16	0,87	14	98	440	2700
1,43	1	14	88	362	2517
1,70	1	14	70	228	2118
1,98	1	14	57	155	1818

Глава 4. Технико-экономическое обоснование системы подачи сеянцев с ЗКС. В данной главе определены затраты на изготовление системы подачи с ЗКС, экономическая эффективность внедрения разработанной системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия.

За показатель экономической эффективности принимались затраты, связанные с заменой ручного труда в результате внедрения разработанной системы подачи сеянцев с закрытой корневой системой в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия.

Согласно проведенным расчетам наибольшие затраты на ручные операции приходятся на посадку сеянцев с ЗКС ручным способом и составляет 7,88 руб. за сеянец, что соответствует 15756 руб. за гектар. При этом производительность ручной посадки на одного человека достаточно низкая и составляет в среднем 800 сеянцев в час.

Оплата ручного труда при посадке машинами дискретного действия составляет 5,18 руб. за сеянец, что соответствует 10350,6 руб. за гектар. При этом производительность составляет 2000, что в 2,5 раза превышает производительность ручного труда.

Стоимость затрат на ручной труд по извлечению, упаковке и подаче сеянцев в лесопосадочный аппарат составил 2,74 руб. за один сеянец, а за высадку одного гектара — 5486 руб. При максимально интенсивной работе лесопосадочной машины с производительностью 13,216 тыс. сеянцев за смену в течение весеннего и осеннего периодов годовая экономия на замену ручного труда (извлечение сеянцев из ячеек кассет с последующей упаковкой, подача или загрузка сеянцев в посадочный аппарат лесопосадочной машины) механизированной системы подачи может достигать 1,57 млн руб., что позволит окупить разработанную систему подачи сеянцев в посадочный аппарат за 1,23 года (менее, чем за 3 периода) или за 542 га высаженных сеянцев.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

- 1. В результате проведенного анализа существующих технологий, методов и технических решений механизированной посадки сеянцев с ЗКС установлено:
- механизированная посадка сеянцев с ЗКС в России в основном выполняется машинами непрерывного действия с ручной подачей сеянцев в посадочный аппарат, что ограничивает скорость и производительность работы, а также приводит к пропускам сеянцев в процессе посадки;
- современные зарубежные системы подачи сеянцев с ЗКС для лесопосадочных машин дискретного действия имеют ряд недостатков: ручную загрузку оператором, сложность извлечения сеянцев без повреждений, ограниченный объём накопителя и цикличность подачи из-за остановок для пополнения запаса сеянцев;
- для повышения эффективности лесопосадочных работ необходимо усовершенствовать машины непрерывного действия, внедрив механизированную систему подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат непосредственно из кассет, что обеспечит бесперебойный рабочий цикл без остановок и позволит исключить ручной труд оператора, обеспечив минимизацию или полную ликвидацию пропусков;
- более технологичным вариантом для разработки механизированной системы подачи сеянцев с ЗКС является применение S-образного профиля разгона и торможения, который позволит плавно стронуть сеянцы с места и разогнать до требуемой скорости, исключая повреждение стебля сеянца у основания корневой шейки, а также снижая риск разрушения кома почвы.
- 2. Разработана конструкционно-технологическая схема механизированной системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия.
- 3. Разработана математическая модель рабочих процессов системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины, позволяющая определить наилучшие характеристики системы исходя из технологических и технических возможностей исполнительных механизмов и устройств.
- 4. По результатам математического моделирования получены и обоснованы основные характеристики механизированной системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат лесопосадочной машины непрерывного действия, позволяющие повысить производительность лесопосадочной машины на 67,2 %, которая варьируется в зависимости от шага посадки и рабочей скорости от 952 до 4181 сеянцев в час.
- 5. В результате проведенных экспериментальных исследований процесса извлечения сеянцев из ячеек кассет установлено:
- максимальное усилие, возникающее при извлечении сеянца из ячейки кассеты, не превышает 25 H;
- наибольшее влияние на величину усилия извлечения сеянца из ячейки оказывает продольная сила корней. В то время, как сила трения и тяжести

сеянца суммарно составляют не более 4,3 % от общего усилия;

- использование толкателей без обрезки корней нецелесообразно, поскольку не обеспечивается снижение усилия на извлечение сеянца;
- нет необходимости усложнять технологический процесс дополнительными операциями, такими как обрезка и предварительное выталкивание кома из ячеек, поскольку сеянцы не получают повреждений при извлечении и без подготовительных операций.
- 6. В ходе многофакторного эксперимента путем регрессионного анализа было исследовано влияние основных факторов процесса посадки сеянцев с ЗКС лесопосадочной машиной непрерывного действия на характеристики механизированной системы подачи сеянцев с ЗКС в посадочный аппарат. Установлены следующие оптимальные режимы работы лесопосадочной машины, оснащенной системой подачи:
 - количество сеянцев в накопителе 14;
 - скорость лесопосадочной машины при шаге посадке 0,62 м 0,61 м/c;
 - скорость лесопосадочной машины при шаге посадке 0.89 м 0.73 м/c;
 - скорость лесопосадочной машины при шаге посадке 1,16 м 0,87 м/c;
 - скорость лесопосадочной машины при шаге посадке 1,43 м 1,0 м/c;
 - скорость лесопосадочной машины при шаге посадке 1,70 м 1,0 м/c;
 - скорость лесопосадочной машины при шаге посадке 1,98 м 1,0 м/c.
- 7. В результате проведенного технико-экономического обоснования с учетом повышения производительности и исключения ручного труда на технологических операциях по извлечению сеянцев из кассеты и подаче в посадочный аппарат, срок окупаемости механизированной системы подачи сеянцев в посадочный аппарат составляет 1,23 года (менее, чем за 3 периода) или за 542 га высаженных сеянцев.

Список работ, опубликованных автором по теме диссертации в рецензируемых изданиях, рекомендованных ВАК Минобрнауки РФ

- 1. Черник, К. Н. Анализ производительности машин дискретного действия, применяемых для механизированной посадки сеянцев с закрытой корневой системой / **К. Н. Черник**, В. А. Лозовой // Аграрный научный журнал. − 2024. − № 1. − С. 136-144 (автора 0, 28 п.л.).
- 2. Черник, К. Н. Обоснование рабочей скорости лесопосадочной машины для сеянцев с закрытой корневой системой / **К. Н. Черник**, С. Г. Елисеев // Хвойные бореальной зоны. 2025. Т. 43, № 1. С. 85-91 (автора 0, 22 п.л.).
- 3. Черник, К. Н. Экспериментальные исследования по определению максимального усилия по извлечению сеянцев с закрытой корневой системой из ячейки кассеты / **К. Н. Черник**, С. Г. Елисеев // Лесотехнический журнал. − 2025. T. 15, № 1(57). C. 138-153 (автора 0, 5 п.л.).

В сборниках научных трудов и материалах конференций

4. Черник, К. Н. Исследование производительности машин дискретного действия / **К. Н. Черник** // Молодые ученые в решении актуальных проблем науки : сб. материалов Всерос. науч.-практ. конф. студентов, аспирантов и молодых ученых (с междунар. участием). – Красноярск : СибГУ им. М.Ф.

- Решетнева, 2024. C. 145-146 (автора 0,125 п.л.).
- 5. Черник, К. Н. Анализ современных механизированных устройств для искусственного лесовосстановления / **К. Н. Черник** // Лесной и химический комплексы проблемы и решения : сб. материалов по итогам XXX Всерос. науч.-практ. конф. Красноярск : СибГУ им. М.Ф. Решетнева, 2024. С. 97-99 (автора 0,18 п.л.).
- 6. Черник, К. Н. Методы точечной подготовки почвы при механизированной посадке сеянцев с закрытой корневой системой машинами дискретного действия / **К. Н. Черник**, Д. В. Черник // Современный лесной комплекс страны: актуальные векторы развития : материалы Всерос. науч.-практ. конф., / Отв. редактор А. А. Платонов. Воронеж : ВГЛТУ им. Г.Ф. Морозова, 2023. С. 143-146 (автора 0,125 п.л.).
- 7. Черник, Д. В. Разработка модели лесопосадочной трубы в КОМПАС 3D / Д. В. Черник, **К. Н. Черник** // 3D технологии в решении научно-практических задач : сб. статей Всерос. науч.-практ. конф. Красноярск : СибГУ им. М.Ф. Решетнева, 2023. С. 196-199 (автора 0,125 п.л.).
- 8. Черник, К. Н. Опыт механизированной посадки сеянцев с закрытой корневой системой и возможности его использования на территории лесничеств Красноярского края / **К. Н. Черник**, Д. В. Черник // Технологии и оборудование садово-паркового и ландшафтного строительства : сб. статей X Всерос. науч.-практ. конф. с междунар. участием.— Красноярск : СибГУ им. М.Ф. Решетнева, 2023. С. 324-328 (автора 0,15 п.л.).
- 9. Черник, К. Н. Технология ручной посадки сеянцев с закрытой корневой системой посадочной трубой / **К. Н. Черник**, В. А. Лозовой // Технологии и оборудование садово-паркового и ландшафтного строительства : сб. статей X Всеросс. науч.-практ. конф. с междунар. участием. Красноярск : СибГУ им. М.Ф, Решетнева, 2023. С. 329-331 (автора 0,09 п.л.).
- 10. Черник, К. Н. Обзор исследований производительности механизированной посадки сеянцев с закрытой корневой системой / **К. Н. Черник**, Д. В. Черник // Научное творчество молодежи лесному комплексу России : материалы XIX Всеросс. (нац.) науч.-техн. конф. студентов и аспирантов. Екатеринбур г: УГЛТУ, 2023. С. 368-372 (автора 0,15 п.л.).
- 11. Черник, К. Н. Анализ посадочных аппаратов лесопосадочных машин / **К. Н. Черник**, Д. В. Черник // Современный лесной комплекс страны: актуальные векторы развития : материалы Всерос. науч.-практ. конф. / Отв. редактор А. А. Платонов. Воронеж : ВГЛТУ им. Г.Ф. Морозова, 2023. С. 76-80 (автора 0,15 п.л.).
- 12. Chernik, K. N. Reviewing forest planting machines for mechanized planting of seedlings / **K. N. Chernik** // Молодежь. Общество. Современная наука, техника и инновации. 2023. No. 22. P. 273-275 (автора 0,18 п.л.).